

١. الكروكي:

يرسم كروكي للمضلع الموصل ويوضح عليه اتجاه الزوايا المقاسة بين الأضلاع وزاويتي الربط كما هو موضح في شكل (١٤).

٢. حساب الانحرافات الدائرية للمضلع الموصل:

يتم حساب انحرافات أضلاع الترافرس ابتداء من أول ضلع ب ج في المضلع بمعلومية انحراف ضلع الربط الأول أ ب والزاوية المقاسة بينه وبين أول ضلع في المضلع، ثم نحسب انحرافات باقي الأضلاع ج د، د ه حتى نصل إلى حساب انحراف ضلع الربط الأخير ه و وذلك باستخدام قانون حساب الانحرافات الدائرية:

انحراف الضلع المجهول = انحراف الضلع المعلوم $\pm 180 \pm$ الزاوية المصححة من الضلع المعلوم إلى الضلع المجهول

حيث: $+ 180$: إذا كان الانحراف المعلوم أقل من 180°

$- 180$: إذا كان الانحراف المعلوم أكبر من 180°

$+ 180$: الزاوية: إذا كانت الزوايا المقاسة في اتجاه عقرب الساعة.

$- 180$: الزاوية: إذا كانت الزوايا المقاسة في اتجاه عكس عقرب الساعة.

٣. حساب خطأ القفل الزاوي (خطأ الربط):

ولحساب هذا الخطأ نقارن بين قيمة انحراف ضلع الربط الأخير المعلوم مع قيمة الانحراف المحسوب له والفرق بينهما هو ما يعرف بخطأ القفل الزاوي أو خطأ الربط ويرمز له (Δ).

خطأ الربط (Δ) = الانحراف المحسوب لضلع الربط الأخير - الانحراف المعلوم لضلع الربط الأخير.